Canroon
科朗电器

CV800 系列多功能变频器说明书

一、产品技术指标及规格

输入	额定电压、频率	三相（4T 系列）380V-50/60HZ	
	电压允许变动范围	三相（4T 系列）320V~460V	
输出	电压	4T 系列：0～380V	
	频率	0～600HZ	
	过载能力	110%长期 150% 1分钟 180% 5秒	
控制特性	控制方式	V/F 控制、简易矢量控制	
	频率设定分辨率	模拟输入	最大输出频率的 0.1%
		数字设定	0.1HZ
	频率精度	模拟输入	最大输出频率的 0.2% 以内
		数字输入	设定输出频率的 0.01% 以内
	V/F 控制	V/F 曲线(电压频率特性)	基准频率在 5～600HZ任意设定；多点 V/F 曲线任意设定；赤可选择惯转矩、低减转矩 1、低减转矩 2、平方转矩等多种固定曲线
		转矩提升	手动设定：额定输出的 0.0～30.0%
			自动提升：根据输出电流来提升磁合电机参数自动稳定提升转矩
		自动限流与限压	无论在加速、减速或稳定运行过程中，皆自动检测电机定子电流和电压，依据转矩算法将其控制在允许的范围内，并系统按降频的可能性来正最少
控制特性	无感矢量控制	电压频率特性	根据电机参数和独特算法自动调整输出压频比
		转矩特性	起动转矩：5.0Hz 时 100%额定转矩（VF控制）；1.5Hz 时 150%额定转矩（简易矢量控制）
		电流与电压抑制	全程电流时不控制，完全避免电流冲击，真备完善的过流过压抑制功能
	运行中欠压抑制	特别针对电网电压和电网电压频繁波动的用户，即使低估了允许的电压范围内系统会可收获跳转之算法和抵抗力配置略，维持最长可能的运行时间	
典型功能	多段速运行	7 段可编程多段速控制，多种运行模式可选。	
	PID 控制	内置 PID 控制器（可预置操作），标准配置RS485通信功能，多种通信协议可选，具备联动同步控制功能	
	RS485通讯		
	频率设定	模拟输入	直流电压 0～10V,直流电流 0～20mA （上、下限可选）
		数字输入	操作面板设定，RS485通讯设定，UP/DW 端子控制，也可以与模拟输入进行多种组合设定
	输出信号	数字输出	1 路OC门集出和 1 路继电器可编程输出（TA,TB,TC），多达 14 种要义选择
		模拟输出	1 路模拟信号输出，输出范围在 0～20mA或 0～10V之间灵活设置，可实现设定频率，输出频率等物理量的输出
	自动稳压运行	检测需要可选择动态稳、静态稳法，不稳压三种方式，以获得最稳定的运行效果	
	加，减速时间设定	0.1S～999.9min 连续可设定	
	制动	能耗制动	能耗制动起始电压、回差电压及能耗制动率连续可调整
		直流制动	停机直流制动起始频率：0.00～【F0.05】上限频率 制动时间：0.0～30.0s；制动电流：0.0%～50.0%电机额定电压
	低噪音运行	载波频率 1.0KHZ-16.0KHZ连续可调，最大限度降低电机噪声	
	计数器	内部计数器一个，方便系统集成	
	运行功能	上、下限频率设定，频率跳跃运行，反转运行控制，转差频率补偿，RS485通讯频率准准，速减控制，故障自恢复运行等	
显示	操作面板显示	运行状态	输出频率，输出电压，输出电流，电机转速，设定频率，模块温度，PID 设定，反馈量，模拟输入输出量
		报警内容	最近一次故障跳闸时的输出频率、设定频率、输出电流、输出电压、直流电压、模块温度等多项运行参数记录
保护功能		过电流，过电压，欠压，模块温降，电子热继电器，过热，短路，内部存储器故障等	
环境	周围温度	-10℃～+40℃（环境温度在 40℃-50℃，请降额使用）	
	周围湿度	5%～95%RH 无水珠凝结	
	周围环境	室内（无阳光直晒、无腐蚀、易燃气体、无油雾、尘埃等）	
	海拔	1000米以上降额使用，每升高 1000米降额 10%	
结构	防护等级	IP20	
	冷却方式	风冷，带风扇控制	
安装方式		壁挂式，柜式	

停机参数说明	2103H	输出频率（小数两位）	R
	2104H	输出电流（小数一位）	R
	2105H	母线电压（小数一位）	R
	2106H	输出电压（小数一位）	R
	2107H	变频器温度（小数一位）	R
	2108H	PID 反馈值（小数两位）	R
	2109H	PID 设定值（小数两位）	R
	2110H	Bit0 ：运行 Bit1 ：停机 Bit2 ：点动 Bit3 ：正转 Bit4 ：反转 Bit5 ～Bit7 ：保留 Bit8 ：通讯给定 Bit9 ：模拟量信号输入 Bit10 ：通讯运行命令通道 Bit11 ：参数锁定 Bit12 ：运行中 Bit13 ：有点动命令 Bit14 ～Bit15 ：保留	R
读取故障码说明	2100H	00 ：无异常 01 ：解码故障 02 ：过电压 03 ：温度故障 04 ：变频器过载 05 ：电机过载 06 ：外部故障 07～09 ：保留 10 ：加速中过流 11 ：减速中过流 12 ：恒速中过流 13 ：保留 14 ：欠压	R

4、03 读功能模式：

Inquiry information frame format （发送帧）：

Address	01H
Function	03H
Starting data address	21H
	02H
Data(2Byte)	00H
	02H
CRC CHK Low	6FH
CRC CHK High	F7H

此段数据分析：

01H 为变频器地址
03H 为读功能码
2102H 为起始地址
0002H 为读取地址个数，及 2102HRd 2103H
F76FH 为 16 位 CRC 效验码

Response information frame format （返回帧）：

Address	01H
Function	03H
DataNum*2	04H
Data1[2Byte]	17H
	70H
Data2[2Byte]	00H
	00H
CRC CHK High	5CH

此段数据分析：

01H 为变频器地址
03H 为读功能码
04H 为数据取值个之的和
1770H 为读取 2102H（设定频率）的数据
0000H 为读取 2103H（输出频率）的数据
5CFEH 为 16 位 CRC 校验码

5、06H 写功能模式

Inquiry information frame format （发送帧）：

Address	01H
Function	06H
Starting data address	20H
	00H
Data(2Byte)	00H
	01H
CRC CHK Low	43H
CRC CHK High	CAH

此段数据分析：

01H 为变频器地址
06H 为写功能码
2000H 为控制命令地址
0001H 为停机命令
43CAH 为 16 位 CRC 效验码

Response information frame format （返回帧）：

Address	01H
Function	06H
Starting data address	20H
	00H
Number of Data(Byte)	00H
	01H
CRC CHK Low	43H
CRC CHK High	CAH

此段数据分析： 如果设置正确，返回相同的输入数据。

四、异常处理

变频器在运行中，常见异常现象和对策见表 4-1：

异常现象		可能的原因和对策
电机不转	键盘无显示	检查是否停电，输入电源是否缺相，输入电源线是否接错
	键盘无显示但机内充电指示灯亮	检查内键盘相关的接线，插座等是否存在问题，测量机内各控制电源电压，以此确认开关电源是否正常工作，若开关电源工作不正常，检查并更换电源线（+、-）插座是否接好，如是是否损坏或烧压管是否正常。
	电机有嗡嗡声	电机负载太重，设法降低负载
	未发现异常	确认是否处于跳闸状态或跳闸后没复位；是否处于接电两段动状态，键盘是否重新设定过，是否进入程序运行状态，多段速度运行状态，特定的运行状态或非运行状态，可试用恢复出厂值的办法。
		确认设定频率是否设定为0
		检查监视频率是否设定为0
异常现象		可能的原因和对策
电机不能顺利加速		加减速时间设定的不合适，延长加减速时间
		电流限幅值设定的太小，提升限幅值
		减速时过电压保护动作，增大减速时间
		载波频率设定的不合适，负载过重或出现振荡
		负载过重，占轻不够。V/F曲式下加大转矩提升值，如果依然不能满足要求，可改用自动转矩提升模式（A580)默认就是这种方式）。此时注意电机参数等与实际值相符合，如果还是不能满足要求，则建议改用磁通矢量控制方式，此时依然重注意电机参数与实际值是否一致，同时最好进行电机参数调谐。
		电机功率与变频器功率不匹配。请将电机参数设置为实际值
		一般多负电机，请将转矩提升方式改为手动提升方式
		频率上下限设定不合适
		频率设定偏低，或频率增益设定的太小
电机虽能旋转但不能调速		检查使用的调速方式是否与设定的频率给定相吻合
		检查负载是否过重，是否处于过压失速或过流限幅状态
		负载波动较重，尽量减小其变化
电机在运转中转速变动		变频器与电机额定值严重不符。请电机参数设置为实际值
		频率设定电位器接触不良或频率给定信号波动。为改善频率给定方式或者增大模拟输入信号的波动对频率的影响
		调整输出端子U，V，W的相序
		设置运转方向（PO.211）为反转即可
		输出缺相导致的方向不确定性，请立即检查电机接线
电机的旋转方向相反		设置运转方向（PO.211）为反转即可
		输出缺相导致的方向不确定性，请立即检查电机接线

表4-1常见异常现象及对策

五、参数说明

○—任何状态下均可修改的参数 ★—运行状态下不可修改的参数 ▲—实际检测参数，不能修改 ☆—厂家参数，仅限于厂家修改，用户禁止修改

F0组--基本运行类

功能码	名称	内容	设定范围	出厂设定	更改
F0.00	变频器功率显格	直示当前功率	0.10～99.99KW	机型设定	★
F0.01	主控制器软件版本	直示当前软件版本号	1.00～99.99	1.00	★
F0.02	运行命令通道选择	0：面板运行命令通道 1：端子运行命令通道 2：通讯运行命令通道	0～2	0	○
F0.03	频率给定选择	0：面板电位器 1：数字给定1，操作面板▲，▼键调节 2：数字给定2，端子UP/DOWN 调节 3：AVI模拟给定（0～10V） 4：组合给定 5：ACI 给定（0～20mA） 6：通讯给定 7：脉冲给定 8：MPPT 开启（光伏水泵） 注：选择组合给定时，组合给定方式在F1.15中选择。	0～8	0	○
F0.04	最大输出频率	最大输出频率是变频器允许输出的最高频率，是加减速设定的基准。	MAX（50.0，【F0.05】）～999.9Hz	50.0Hz	×
F0.05	上限频率	运行频率不能超过该频率	MAX(0.1，【F0.06】)～【F0.04】	50.0Hz	×
F0.06	下限频率	运行频率不能低于该频率	0.0～上限频率	0.0Hz	×
F0.07	下限频率到达处理	0：零速运行 1：以下限频率运行 2：停机	0～2	0	×
F0.08	运行频率到达零处定初始值	该设定值是频率数字给定初始值	0.0～上限频率	10.0Hz	○
F0.09	数字频率控制	LED个位：掉电存储 0：存储 1：不存储 LED十位：停机保持 0：保持 1：不保持 LED百位：UP/DOWN负频率调节 0：无效 1：有效 LED千位：PID、PLC 频率叠加选择 0：无效 1：有效	0000～2111	0000	○
F0.10	加速时间	变频器从零频加速到最大输出频率所需时间	0.1～999.9S 0.4～4.0KW 7.5S 5.5～7.5KW 15.0S	机型设定	○
F0.11	减速时间	变频器从最大输出频率减速到零频所需时间			
F0.12	运转方向设定	0：正转 1：反转 2：禁止反转	0～2	0	○
F0.13	V/F曲线设定	0：线性曲线 1：平方曲线 2：多点V/F曲线	0～2	0	×
F0.14	转矩提升量	手动转矩提升量，若需要大转矩，则设置为0.0；此值设定是相对于电机额定电压的百分比。 0.0：失量控制	0.0～30.0%	机型设定	○
F0.15	转矩提升截止频率点	该设定是手动转矩提升的提升截止频率点	0.0～50.0Hz	15.0Hz	×
F0.16	载波频率设置	对需要静音运行的场合，可以适当提高载波频率改善要求，但提高载波频率会使变频器的发热量增加。	1.0～16.0KHZ 0.4～3.0KW 4.0KHZ 4.0～7.5KW 3.0KHZ	机型设定	○
F0.17	V/F频率值F1	0.1～频率值F2	12.5Hz	12.5Hz	×
F0.18	V/F电压值V1	0.0～电压值V2	25.0%	25.0%	×
F0.19	V/F频率值F2	频率值F1～额定频率	25.0Hz	25.0Hz	×
F0.20	V/F电压值V2	电压值V1～电压值V3	50.0%	50.0%	×
F0.21	V/F频率值F3	频率值F2～电机额定频率【F4.03】	37.5Hz	37.5Hz	×
F0.22	V/F电压值V3	电压值V2～100.0% %Vouter电机额定电压【F4.00】	75.0%	75.0%	×
F0.23	用户密码	设置任意一个非零的数字，需等待3分钟或掉电才能生效。	0～9999	0	○

F1组--辅助运行类

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F1.00	起动方式	LED个位：起动方式 0：从起动频率起动 1：先直流制动再从起动频率起动 LED十位：停电或异常再起动方式 0：无效 1：从起动频率起动 LED百位：保留 LED千位：保留	0000~0011	00	×
F1.01	起动频率		0.0～50.0Hz	1.0Hz	○
F1.02	起动直流制动电压		0.0～50.0% *电机额定电压	0.0%	○
F1.03	起动直流制动时间		0.0～30.0s	0.0s	○
F1.04	停机方式	0：减速停机 1：自由停机	0～1	0	×
F1.0	停机直流制动起始频率		0.0～上限频率	0.0Hz	○
F1.06	停机直流制动电压		0.0～50.0% *电机额定电压	0.0%	○
F1.07	停机直流制动时间		0.0～30.0s	0.0s	×
F1.08	停机直流制动等待时间		0.00～99.99s	0.00s	×
F1.09	反转点设频率设定	设定点动正反转频率	0.0～50.0Hz	10.0Hz	○
F1.10	反转点动频率设定				
F1.11	点动加减时间	设定点动加减速时间	0.1～999.9S 0.4～4.0KW 10.0S 5.5～7.5KW 15.0S	机型设定	○
F1.12	点动频率				
F1.13	跳跃频率	通过设置跳跃频率及范围，可以使变频器避开负载的机械共振点。	0.0～上限频率	0.0Hz	○
F1.14	跳跃范围		0.0～10.0Hz	0.0Hz	○
F1.15	频率组合给定方式	0：电位器+数字频率1 1：电位器+数字频率2 2：电位器+AVI 3：数字频率1+AVI 4：数字频率2+AVI 5：数字频率1+多段速 6：数字频率2+多段速 7：电位器+多段速	0～7	0	×
F1.16	可编程运行控制（简易PLC运行）	LED个位：PLC使能控制 0：无效 1：有效 LED十位：运行方式选择 0：单循环 1：连续循环 2：单循环后保持最终值 LED百位：起动方式 0：从第一段开始重新起动 1：从停机（故障）时段的阶段开始起动 2：从停机（故障）时段的阶段、频率开始起动 LED千位：掉电存储选择 0：不存储 1：存储	0000~1221	0000	×
F1.17	多段速频率1	设置段速1频率	-上限频率～上限频率	5.0Hz	○
F1.18	多段速频率2	设置段速2频率	-上限频率～上限频率	10.0Hz	○
F1.19	多段速频率3	设置段速3频率	-上限频率～上限频率	15.0Hz	○
F1.20	多段速频率4	设置段速4频率	-上限频率～上限频率	20.0Hz	○
F1.21	多段速频率5	设置段速5频率	-上限频率～上限频率	25.0Hz	○
F1.22	多段速频率6	设置段速6频率	-上限频率～上限频率	37.5Hz	○
F1.23	多段速频率7	设置段速7频率	-上限频率～上限频率	50.0Hz	○
F1.24	阶段1运行时间	设置段速1运行时间(单位由【F1.35】选择，默认为秒)	0.0～999.9s	10.0s	○
F1.25	阶段2运行时间	设置段速2运行时间(单位由【F1.35】选择，默认为秒)	0.0～999.9s	10.0s	○
F1.26	阶段3运行时间	设置段速3运行时间(单位由【F1.35】选择，默认为秒)	0.0～999.9s	10.0s	○

二、变频器的安装及配线

2.1 安装注意事项

危险

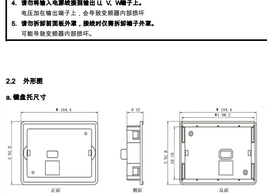
1. 接线时，请确认输入电源已切断。
有触电和火灾的危险。
2. 请电气工程专业人员进行接线作业。
有触电和火灾的危险。
3. 接地端子一定要可靠接地。
(380V级：特别第 3 种接地)有触电和火灾的危险。
4. 紧急停车端子接通后，一定要检查其动作是否有效。
有受伤的危险。（接线责任由使用者承担）
5. 请勿直接触摸接出端子。变频器的输出端子直接与电动机相连。输出端子之间切勿短路。
有触电及引起短路的危险。
6. 通电前，请务必安装好端子外盖。拆卸外罩时，务必先断开电源。
有触电的危险。
7. 切断了电源，两等 5 到 8 分钟以内剩电基本放净了，方可进行检查与保养。
电解电容上有危险电压的危险。
8. 非专业技术人员，请勿进行检查保养工作。
有触电的危险。

注意

1. 请确认送成的电源电压与变频器的额定输入电压是否一致。
有受伤和火灾的危险。
2. 请按接线图连接制动电阻或制动单元。
有火灾的危险。
3. 悬浮流用变压器的输出端子和接手要固接子。
有火灾的危险。
4. 请勿将输入电源和输出端接出 U、V、W端子上。
电压加在输出端子上，会导致变频器内部损坏
5. 请勿拆解变频器外罩，接线时仅保持拆端子外罩。
可能导致变频器内部损坏。

2.2 外形图

a. 键盘开尺寸



外形尺寸		开孔尺寸		厚度
W	H	W1	H1	D
104.4	76.3	98.2	63	22

变频器型号说明

CV800-004 G -14 T F

变频器型号

产品系列 CV800多功能型

机型功能 004A--2.4KW 004--3.7KW

负载类型 G-恒转矩 Z-重载

输出三相

电压等级 1-110V 2-220V 4-380V

输入 T-三相

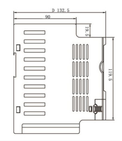
冷却方式 F-风冷 W-水冷

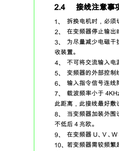
产品系列

电压等级	规格型号	版本号	额定功率（KW）	额定输出电流（A）
380V三相	CV800-004A G-14TF	2	0.4	1.2
	CV800-008G-14TF	2	0.75	2.5
	CV800-001G-14TF	2	1.5	3.7
	CV800-002G-14TF	2	2.2	5.0
	CV800-004G-14TF	2	3.7	9.0
	CV800-005G-14TF	1	5.5	13.0
	CV800-007G-14TF	1	7.5	17.0
	CV800-011G-14TF	1	11	25.0

b. 箱机外形尺寸

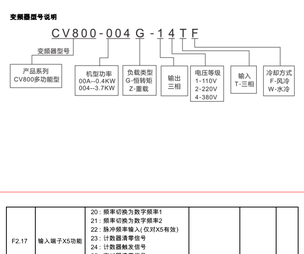
⑤0.4kw-3.7kw





规格型号	外形尺寸(mm)			安装尺寸(mm)			包装尺寸(mm)			净重（kg）
	W1	H1	D	W2	H2	φ	长	宽	高	
CV800-00AG-14TF	95.5	158.5	132.5	83.5	145	5	195	132	172	1.25
CV800-00BG-14TF										
CV800-001G-14TF										
CV800-002G-14TF										
CV800-004G-14TF										

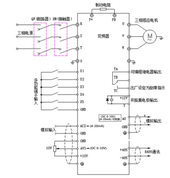
⑤5.5kw-7.5kw



规格型号	外形尺寸（mm）			安装尺寸（mm）			包装尺寸（mm）			净重（kg）
	W1	H1	D	W2	H2	φ	长	宽	高	
CV800-005G-14TF	140	240	178.5	129	228.75	5.3	300	210	250	2.2
CV800-007G-14TF										
CV800-011G-14TF										

2.3 基本运行配线

变频器配线部分，分为主回路及控制回路。用户可将输出/ 输入端子的盖子脱开，此时可看到主回路端子及控制回路端子，用户必须依照下图配线回路正确连接。


制动电阻
VF 控制器（带 PB 端子）
接地
M
三相感应电机
应用图
PB
+1
+
-
U
V
W
R
S
T
TA
TB
TC
AO
AVI
ACI
GND
+10V
DI1
DI2
DI3
DI4
DI5
DI6
DI7
DI8
COM
PLC
AO1
AO2
COM
TA1
TB1
TC1
TA2
TB2
TC2
一般控制回路
主回路
模拟量信号输入
开关量信号输入
开关量信号输出
继电器信号输出
模拟量输出
模拟量信号输出
通讯接口
RS485
AC1 or 24 (24V)
AC2 or 0 (0V)
+24V
+10V
+10V
AVI or 0-10V
ACI or 0-20mA
+10V
0V
0V
0

Canroon

CV800 Series Multi -Function Inverter

一、Technical Index and Specification

Input	Rated Voltage, Frequency	3-phase (4T) 380V,50/60HZ
	Allowed Voltage Range	3-phase (4T)320V ~ 460V
Voltage	Output Voltage	4T : 0 ~ 380V
	Frequency	0 ~ 600HZ
	Overload Capacity	10% for long-term, 150% for 1 min, 180% for 5s
Control Operation	Control Mode	V/F control ,Simple vector control
	Frequency Setting Resolution	Analog Input	0.1% of maximum output frequency
		Digital Setting	0.1HZ
	Frequency Precision	Analog Input	Within 0.2% of maximum output frequency
		Digital Setting	Within 0.01% of set output frequency
	V/F Curve setting	V/F Curve voltage frequency character)	Reference frequency setting 5~600 Hz, multipoint V/F curve setting, or fixed curve of constant torque, low decreasing torque 1, low decreasing torque 2, square torque
		Torque Compensation	Manual setting, 0.0~30% of rated output
			Automatic lifting: automatically determine the lifting torque based on the output current combined with the motor parameters
		Automatic Current-limiting and voltage-limiting	During acceleration, deceleration or steady running, detect automatically the current and voltage of motor stator, and control it within bounds based on unique algorithm, minimize fault-trip chance
	Senseless Vector Control	Voltage Frequency Character	Adjust pressure/frequency ratio according to motor parameter and unique algorithm
		Torque Character	Starting torque: 100% rated torque at 5.0 Hz (V/F Control). 150% rated torque at 1.5 Hz (simple vector control).
		Current and Voltage Restrain	Current closed-loop control, free from current impact, perfect restrain function of overcurrent and overvoltage
	Undervoltage Restrain during Running	Specially for users with a low or unsteady voltage power grid: even lower than the allowable voltage range, the system can maintain the longest possible operation time based on its unique algorithm and residual energy allocation strategy
	Multi-velocity and Traverse Operation	7-segment programmable multi-velocity control, multiple operating modes are optional
	PID Control	Built-in PID controller (able to preset frequency). Standard configuration
	RS485 Communication	RS485 communication function, multiple communication protocol for choice, synchronizing control function.
Signal Setting	Frequency Setting	Analog Input	Direct voltage 0~10V, direct current 0~20mA (optional up limit and lower limit)
		Digital Output	Operation panel setting, RS485 port setting, UP/DW terminal control, or combined with analog input
	Output Signal	Digital Output	1 channel OC output and one channel relay output 7A, TB,TC), up to 14 choices
		Analog Input	1 channel analog signal output, output ranging within 0~20mA or 0~10V with flexibly setting, achievable output of physical quantities like set frequency, output frequency
	Automatic Steady-voltage Operation	Dynamic steady state, static steady state, and unsteady voltage for choices to obtain the steadiest operation	
	Acceleration and Deceleration Time Setting	0.1S ~ 999.9min continuous setting	
	Brake	Dynamic Braking	Dynamic braking initial voltage, backlash voltage and dynamic braking continuous adjustable
		DC Braking	Halt DC braking initial frequency : 0.00~ 【F03.05】upper limit frequency. Braking time : 0.0 ~ 30.0s ; Braking current:0.0% ~ 50.0%of rated current
	Low Noise Running	Carrier frequency 1.0kHz~16.0kHz continuous adjustable, minimize motor noise	
	Counter	A built-in counter, facilitates system integration	
	Operation Function	Upper limit and lower limit frequency setting, frequency hopping operation, reversal running restraint, slip frequency compensation, RS485 communication, frequency control of progressive increase and decrease, failure recovery automatically, etc.	
Display	Operation Panel	Output frequency, output current, output voltage, motor speed, set frequency, module temperature, PID setting, feedback, analog input and output	
	Alarm	The latest 3 fault times, running parameters record when the latest fault tripping happens including output frequency, set frequency, output current, output voltage, DC voltage and module temperature etc.6 running parameters record.	
		Overcurrent, overvoltage, undervoltage, module fault, electric thermal relay, overheat, short circuit, default phase of input and output, motor parameter adjustment abnormality, internal memory fault, etc.	
Protective Function			
Environment	Ambient Temperature	-10℃ ~ +40℃ (please run the VFD in derated capacity when ambient temperature is -40℃~50℃)	
	Ambient Humidity	5% ~ 95%RH , without condensing drops	
	Surroundings	Indoors (without direct sunlight, corrosive or flammable gas, oil fog and dust)	
	Altitude	Running in derated capacity above 1000m, derate 10% for every 1000m rise.	
Structure	Protection Level	IP20	
	Cooling Method	Air cooling with fan control	
Installation Method		Wall-hanging type , Cabinet type	

二、Installation and wiring

2.1 Installation Precautions

DANGE R

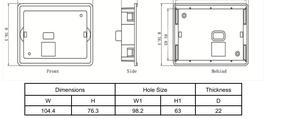
1. Ensure the power has been cut off before wiring
   Electric choke and fire hazard.
2. Ask electric engineering professionals to conduct wiring.
   Electric choke and fire hazard.
3. Earth terminals must be reliable grounded.
   (380V class: especially the third grounding)
   Electric shock and fire hazard.
4. Check if its action is effective after emergency brake terminal is connected.
   Injury risk (wiring responsibility should be borne by users).
5. Do not touch output terminals directly. The output terminal is connected di rectly to motor.
   There should be no short circuit between output terminals.
   Electric shock and short circuit hazard.
6. Install the terminal cover before power on, and ensure power off when dismanding the terminal cover.
   Electric shock hazard.
7. Conduct check and maintenance after 5~8 minutes after power off when internal residual electricity is discharged completely.
   Hazard of residual voltage in electrolytic capacitor.
8. Non-professional technical persons, please do not carry out inspection and maintenance work 。
   There is a danger of electric shock。

CAUTION

1. Check if the voltage of power inlet wire agrees with rated input voltage of VFD.
   Injury and fire hazard.
2. Connect brake resistor or brake unit according to wiring diagram.
   Fire hazard.
3. Choose suitable driver and wrench with specified torque to fasten terminals.
   Fire hazard.
4. Ensure the power input wire to output U, V, W terminals.
   It will cause internal damage to VFD if load the voltage on output terminals.
5. Do not dismantle the front panel cover, only the terminal cover needs to be wiring.
   It may cause internal damage to VFD. dismanled when

2.2 Outline

a.Appearance and Dimension of Keypad



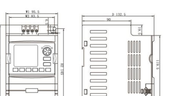
Dimensions		Hole Size		Thickness	
W	H	W1	H1	D	
104.4	76.3	98.2	63	22	

Inverter model description :

VFD Series Type

Voltage class	Specification model	Nominal No.	Rated Power(KW)	Rated Output Current(A)
380V 3-phase	CV800-004G-14T	2	0.4	1.2
	CV800-008G-14T	2	0.75	2.5
	CV800-010G-14T	2	1.5	3.7
	CV800-015G-14T	2	2.2	5.0
	CV800-004G-14T	2	3.7	9.0
	CV800-005G-14T	1	5.5	13.0
	CV800-007G-14T	1	7.5	17.0
	CV800-011G-14T	1	11	25.0

b.Overall dimensions
①0.4kw-3.7kw


φ 3.5
φ 3.5
3.2
3.2
3.2